

Codifica di identificazione motori ULTRACT - MINACT

UL **1** **0** **0** **7** . **F** . **1** **0** . **3** . **T** . **B** **I** **U**

<p>Identificativo della taglia: esprime l'altezza approssimativa dell'asse in cm</p> <p>Taglie disponibili: 02 = quadro 55mm 04 = quadro 85mm 05 = quadro 100mm 07 = quadro 145mm 10 = quadro 200mm (224mm se ventilato) 13 = quadro 264mm (294mm se ventilato)</p>	<p>Identificativo della coppia: esprime il valore approssimativo di coppia nominale</p>	<p>Campo di identificazione motori servo-ventilati</p>	<p>Identificativo della velocità nominale: <u>rad/s</u> 10</p>	<p>Identificativo della tensione di esercizio alla velocità nominale: 1 = 110/125 Vac 2 = 220/240 Vac 3 = 380/440 Vac 4 = 24 Vac 5 = 48 Vac 6 = 460 Vac</p>	<p>Identificativo del sensore di posizione: A = assente S = sincos 2048 i/giro + 1 ciclo/giro, uscita differenziale R = resolver 2 poli T = encoder 1024 i/giro F = encoder 2048 i/giro G = encoder 4096 i/giro H = sensore di Hall M = encoder assoluto ENDAT monogiro N = encoder assoluto ENDAT multigiro</p>	<p>Campi disponibili per ulteriori specifiche: K = albero con chiavetta B = freno di sicurezza I = protezione IP65 M = morsettiera motore E = predisposizione encoder addizionale C = connettori standard militare Y = connettore di segnale Interconnectron Z = connettore di potenza Interconnectron U = piedi di appoggio (esecuzione B3) W = sonda termica lineare KTY 84 X = esecuzione speciale (specificare)</p>
--	--	---	--	--	--	---

La codifica utilizzata ad esempio indica:

Servomotore tipo **UL 10** (quadro 200) **07** ($\approx 70\text{Nm}$) **F** (servo-ventilato) **10** (105 rad/s) **3** (380vac) **T** (encoder digitale 1024 i/giro) **B** (freno di sicurezza) **I** (protezione IP65) **U** (esecuzione B3, con piedi).